

Документ подписан при помощи электронной подписи
Информация о владельце:
ФИО: Граков Федор Николаевич
Должность: Исполняющий обязанности директора Института агроинженерии
Дата подписания: 06.09.2024 10:31:12
Уникальный программный ключ:
654718f633077684ab957bcdde1f6e02b861f463

МИНИСТЕРСТВО СЕЛЬСКОГО ХОЗЯЙСТВА РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ
Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение
высшего образования
«ЮЖНО-УРАЛЬСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ АГРАРНЫЙ УНИВЕРСИТЕТ»
ИНСТИТУТ АГРОИНЖЕНЕРИИ ФГБОУ ВО ЮЖНО-УРАЛЬСКИЙ ГАУ

УТВЕРЖДАЮ
И.о. директора Института агроинженерии
_____ Н.Г. Корнешук
«23» мая 2024 г.

Кафедра «Тракторы, сельскохозяйственные машины и земледелие»

Рабочая программа дисциплины

Б1.О.28 ТЕОРИЯ МАШИН И МЕХАНИЗМОВ

Направление подготовки 35.03.06 Агроинженерия

Направленность **Технологии и оборудование пищевых и перерабатывающих производств**

Уровень высшего образования – **бакалавриат**

Квалификация – **бакалавр**

Форма обучения – **очная, заочная**

Челябинск
2024

Рабочая программа дисциплины «Теория машин и механизмов» составлена в соответствии с требованиями Федерального государственного образовательного стандарта высшего образования (ФГОС ВО), утвержденного Приказом Министерства образования и науки Российской Федерации 23.08.2017 № 813. Рабочая программа предназначена для подготовки бакалавра по направлению **35.03.06 Агроинженерия, направленность – Технологии и оборудование пищевых и перерабатывающих производств.**

Настоящая рабочая программа дисциплины составлена в рамках основной профессиональной образовательной программы (ОПОП) и учитывает особенности обучения при инклюзивном образовании лиц с ограниченными возможностями здоровья (ОВЗ) и инвалидов.

Составитель – кандидат технических наук, доцент Базанова Д.В.

Рабочая программа дисциплины обсуждена на заседании кафедры «Тракторы, сельскохозяйственные машины и земледелие»

«15» мая 2024 г. (протокол № 8).

Зав. кафедрой «Тракторы, сельскохозяйственные машины и земледелие»,
кандидат технических наук, доцент

Ф.Н. Граков

Рабочая программа дисциплины одобрена методической комиссией Института агроинженерии

«21» мая 2024 г. (протокол № 5).

Председатель методической комиссии
Института агроинженерии ФГБОУ ВО
Южно-Уральский ГАУ,
доктор педагогических наук, доцент

Н.Г. Корнешук

Директор Научной библиотеки



И.В. Шатрова

СОДЕРЖАНИЕ

1.	Планируемые результаты обучения по дисциплине, соотнесенные с планируемыми результатами освоения ОПОП.....	4
1.1.	Цель и задачи дисциплины	4
1.2.	Компетенции и индикаторы их достижений.....	4
2.	Место дисциплины в структуре ОПОП	4
3.	Объем дисциплины и виды учебной работы.....	4
3.1.	Распределение объема дисциплины по видам учебной работы.....	5
3.2.	Распределение учебного времени по разделам и темам	5
4.	Структура и содержание дисциплины, включающее практическую подготовку	6
4.1.	Содержание дисциплины	7
4.2.	Содержание лекций	7
4.3.	Содержание лабораторных занятий.....	11
4.4.	Содержание практических занятий.....	11
4.5.	Виды и содержание самостоятельной работы обучающихся.....	13
5.	Учебно-методическое обеспечение самостоятельной работы обучающихся по дисциплине	14
6.	Фонд оценочных средств для проведения промежуточной аттестации обучающихся по дисциплине	14
7.	Основная и дополнительная учебная литература, необходимая для освоения дисциплины	14
8.	Ресурсы информационно-телекоммуникационной сети «Интернет», необходимые для освоения дисциплины.....	15
9.	Методические указания для обучающихся по освоению дисциплины.....	15
10.	Информационные технологии, используемые при осуществлении образовательного процесса по дисциплине, включая перечень программного обеспечения и информационных справочных систем	15
11.	Материально-техническая база, необходимая для осуществления образовательного процесса по дисциплине.....	15
	Приложение. Фонд оценочных средств для текущего контроля успеваемости и проведения промежуточной аттестации обучающихся	17
	Лист регистрации изменений.....	29

1. Планируемые результаты обучения по дисциплине, соотнесенные с планируемыми результатами освоения ОПОП

1.1. Цель и задачи дисциплины

Бакалавр по направлению подготовки 35.03.06 Агроинженерия должен быть подготовлен решению задач профессиональной деятельности следующих типов: производственно-технологической, проектной.

Цель дисциплины – сформировать у обучающегося систему фундаментальных знаний, необходимых бакалавру для эффективного решения практических задач сельскохозяйственного производства, а также способствующих дальнейшему развитию личности и возможности получения дальнейшего образования.

Задачи дисциплины:

- изучение основ структурного, кинематического и динамического анализа различных механизмов, синтеза механизмов;
- ознакомиться с современными механизмами и машинами, применяемыми в сельскохозяйственном производстве, приобрести навыки научного эксперимента;
- овладеть методами решения конкретных технических задач, научиться в прикладных задачах будущей деятельности применять основные законы и методы теории механизмов и машин.

1.2. Компетенции и индикаторы их достижений

ОПК-1. Способен решать типовые задачи профессиональной деятельности на основе знаний основных законов математических и естественных наук с применением информационно-коммуникационных технологий

Код и наименование индикатора достижения компетенции	Формируемые ЗУН	
ИД-1 опк-1 Использует основные законы естественнонаучных дисциплин для решения стандартных задач в соответствии с направленностью профессиональной деятельности	знания	Обучающийся должен знать: алгоритмы решение задач и реализацию алгоритмов с использованием программных средств – (Б1.О.28-3.1)
	умения	Обучающийся должен уметь: использовать алгоритмы решение задач и реализацию алгоритмов с использованием программных средств- (Б1.О.28-У.1)
	навыки	Обучающийся должен владеть: навыками: использовать алгоритмы решение задач и реализацию алгоритмов с использованием программных средств - (Б1.О.28-Н.1)

2. Место дисциплины в структуре ОПОП

Дисциплина «Теория машин и механизмов» относится к обязательной части основной профессиональной образовательной программы бакалавриата.

3. Объем дисциплины и виды учебной работы

Объем дисциплины составляет 4 зачетные единицы (ЗЕТ), 144 академических часов

Дисциплина изучается:

- очная форма обучения в 3 семестре
- заочная форма обучения на 1 и 2 курсе.

3.1. Распределение объема дисциплины по видам учебной работы

Вид учебной работы	Количество часов		
	по очной форме обучения	по заочной форме обучения	по очно-заочной форме обучения
Контактная работа (всего), в том числе практическая подготовка	56	12	-
Лекции (Л)	28	6	-
Практические занятия (ПЗ)	28	6	-
Лабораторные занятия (ЛЗ)	-	-	-
Самостоятельная работа обучающихся (СР)	61	123	-
Контроль	27	9	-
Итого	144	144	-

3.2. Распределение учебного времени по разделам и темам Очная форма обучения

№ темы	Наименование разделов и тем	Всего часов	в том числе				
			контактная работа			СР	контроль
			Л	ЛЗ	ПЗ		
1	2	3	4	5	6	7	8
1.	Введение. Краткая история науки о механизмах. Основы строения механизмов	6	2	-	2	2	х
2.	Кинематический анализ механизмов с низшими парами.	12	2	-	6	4	х
3.	Кинетостатический анализ механизмов	14	4	-	6	4	х
4	Основы динамического анализа механизмов.	12	4	-	-	8	х
5.	Кулачковые механизмы	17	4	-	4	9	х
6.	Механизмы, составленные из зубчатых колес.	15	4	-	4	7	х
7.	Синтез эвольвентного зацепления	15	2		4	9	х
8.	Учет сил трения в механизмах машины: трение в поступательных и во вращательных кинематических парах. КПД механизмов при параллельном и последовательном соединениях механизмов.	8	2	-	-	6	х
9.	Синтез рычажных механизмов по коэффициенту изменения средней скорости и углу давления.	8	2	-	-	6	х

10.	Уравновешивание сил инерции механизмов. Уравновешивание роторов.	10	2	-	2	6	х
	Контроль	27	х	х	х	х	27
	Итого	144	28	-	28	61	27

Заочная форма обучения

№ темы	Наименование разделов и тем	Всего часов	в том числе				
			контактная работа			СР	контроль
			Л	ЛЗ	ПЗ		
1	2	3	4	5	6	7	8
1.	Введение. Краткая история науки о механизмах. Основы строения механизмов	17	1	-	-	16	х
2.	Кинематический анализ механизмов с низшими парами.	23	1	2	-	20	х
3.	Кинетостатический анализ механизмов	23	1	2	-	20	х
4.	Кулачковые механизмы	17	1	-	-	16	х
5.	Механизмы, составленные из зубчатых колес.	18,5	0,5	2	-	16	х
6.	Учет сил трения в механизмах машины: трение в поступательных и во вращательных кинематических парах. КПД механизмов при параллельном и последовательном соединениях механизмов.	20	1	-	-	19	х
7.	Уравновешивание сил инерции механизмов. Уравновешивание роторов.	16,5	0,5	-	-	16	х
	Контроль	9	х	х	х	х	9
	Итого	144	6	6	-	123	9

4. Структура и содержание дисциплины, включающее практическую подготовку

Практическая подготовка при реализации учебных предметов, курсов, дисциплин (модулей) организуется путем проведения практических занятий, практикумов, лабораторных работ и иных аналогичных видов учебной деятельности, предусматривающих участие обучающихся в выполнении отдельных элементов работ, связанных с будущей профессиональной деятельностью.

Практическая подготовка может включать в себя отдельные занятия лекционного типа, которые предусматривают передачу учебной информации обучающимся, необходимой для последующего выполнения работ, связанных с будущей профессиональной деятельностью.

4.1. Содержание дисциплины

Введение и основы строения механизмов

Краткая история науки о механизмах: роль отечественных ученых в развитии теории механизмов и машин. Основы строения механизмов: звено, кинематическая пара, кинематическая цепь, механизм, машина; классификация кинематических пар; формула П. Л. Чебышева. Структурные группы Л. В. Ассура; образование механизмов путем наложения структурных групп; виды структурных групп II класса; порядок структурного анализа механизма.

Кинематический анализ механизмов

Аналитический метод исследования механизмов; метод кинематических диаграмм; метод планов скоростей; планы скоростей и ускорений для структурных групп II класса.

Кинетостатический анализ механизмов

Задачи силового анализа; характеристика сил, действующих на звенья механизмов; силы инерции; условие статической определимости плоской кинематической цепи; определение реакций в кинематических парах групп II класса; силовой расчет механизма; определение уравнивающей силы методом Н.Е. Жуковского.

Кулачковые механизмы

Виды кулачковых механизмов и их особенности; анализ движения кулачковых механизмов при заданном профиле кулачка; угол давления и его влияние на работу кулачкового механизма; зависимость между углом давления, кинематическими параметрами толкателя и размерами кулачка; выбор закона движения толкателя; определение минимального радиуса профиля кулачка; построение профиля кулачка по заданному закону движения толкателя.

Механизмы, составленные из зубчатых колес

Передаточное отношение для пары зубчатых колес с неподвижными осями; передаточное отношение для многозвенной зубчатой передачи с неподвижными осями колес (ступенчатый ряд, паразитный ряд); применение эпициклических передач; аналитический способ расчета эпициклических передач; кинематический расчет планетарных передач; автомобильный дифференциал; замкнутые эпициклические передачи.

Учет трения в механизмах машин

Природа и законы трения скольжения; трение на горизонтальной и наклонной плоскостях; трение в винтах; трение в кинематической паре шип-подшипник; трение в кинематической паре пята-подпятник; трение гибких звеньев; коэффициент полезного действия при параллельном и последовательном соединении механизмов.

Уравновешивание сил инерции механизмов

Статическая и динамическая неуравновешенности ротора; теорема об уравновешивании роторов двумя противовесов; динамическая балансировка роторов при проектировании; статистическая и динамическая балансировка изготовленных роторов; определение центра масс механизма; статическое уравновешивание механизмов; силы инерции различных порядков; уравновешивание сил и моментов сил инерции; уравновешивание сил инерции группировкой механизмов; уравновешивание механизмов многоцилиндровых двигателей.

4.2. Содержание лекций

Очная форма обучения

№ п/п	Краткое содержание лекций	Кол-во часов	Практическая подготовка
1.	Введение. Краткая история науки о механизмах. Основы строения механизмов: <ul style="list-style-type: none">– – звено, кинематическая пара, кинематическая цепь, механизм, машина;– – классификация кинематических пар;– – структурные группы Л.В.Ассура;– – образование механизмов путем наложения структурных групп;	1,0	+

	<ul style="list-style-type: none"> – – виды структурных групп II класса; – порядок структурного анализа механизма. 		
2.	<p>Кинематический анализ механизмов:</p> <ul style="list-style-type: none"> – аналитический метод исследования механизмов; – метод кинематических диаграмм; – метод планов скоростей. 	1,0	+
3.	<p>Кинематический анализ механизмов:</p> <ul style="list-style-type: none"> – планы скоростей и ускорений для структурных групп II класса. 	2,0	+
4.	<p>Кинетостатический анализ механизмов:</p> <ul style="list-style-type: none"> – задачи силового анализа; – характеристика сил, действующих на звенья механизмов; – силы инерции; – условие статической определимости плоской кинематической цепи. 	2,0	+
5.	<p>Кинетостатический анализ механизмов:</p> <ul style="list-style-type: none"> – определение реакций в кинематических парах групп II класса; – силовой расчет механизма; – определение уравновешивающей силы методом Н.Е. Жуковского. 	2,0	+
6.	<p>Основы динамического анализа механизмов:</p> <ul style="list-style-type: none"> – модель механизма для динамического анализа; – приведение сил и масс в плоских механизмах; – уравнение движения механизма; – режимы движения механизмов; – коэффициент неравномерности хода механизма; – зависимость между приведенными моментом инерции, приведенными силами и коэффициентом неравномерности хода механизма 	2,0	+
7.	<p>– Основы динамического анализа механизмов:</p> <ul style="list-style-type: none"> – – построение диаграммы энерго масс; – определение момента инерции маховика по диаграмме энерго масс. 	2,0	+
8.	<p>– Кулачковые механизмы:</p> <ul style="list-style-type: none"> – – виды кулачковых механизмов и их особенности; – – анализ движения кулачковых механизмов при заданном профиле кулачка; – – угол давления и его влияние на работу кулачкового механизма; – – зависимость между углом давления, кинематическими параметрами толкателя и размерами кулачка 	1,0	+
9.	<p>– Кулачковые механизмы:</p> <ul style="list-style-type: none"> – – выбор закона движения толкателя; – – определение минимального радиуса кулачка; – построение профиля кулачка по заданному закону движения толкателя 	1,0	+
10.	<p>– Механизмы, составленные из зубчатых колес:</p> <ul style="list-style-type: none"> – – передаточное отношение для пары зубчатых колес с неподвижными осями; 	2,0	+

	<ul style="list-style-type: none"> – – передаточное отношение для многозвенной зубчатой передачи с неподвижными осями колес (ступенчатый ряд, паразитный ряд); – – применение эпициклических передач. зубчатых колес. 		
11.	<ul style="list-style-type: none"> – Механизмы, составленные из зубчатых колес: – – аналитический способ расчета эпициклических передач; – – кинематический расчет планетарных передач; – – автомобильный дифференциал; – замкнутые эпициклические передачи. 	2,0	+
12.	<ul style="list-style-type: none"> – Синтез эвольвентного зацепления: – – геометрические элементы зубчатых колес; – – основная теорема зацепления; – – эвольвента и ее свойства; – – эвольвентное зацепление. – – качественные показатели зацепления; – – коэффициент перекрытия; – – коэффициент скольжения профилей; – – коэффициент удельного давления; – выбор коэффициентов смещения для передач внешнего зацепления с применением блокирующих контуров. 	2,0	+
13.	<ul style="list-style-type: none"> – Учет трения в механизмах машин: – – природа и законы трения скольжения; – – трение на горизонтальной и наклонной плоскостях; – – трение в винтах; – – трение в кинематической паре шип-подшипник; – – трение в кинематической паре пята-подпятник; – – трение гибких звеньев; – – коэффициент полезного действия при параллельном и последовательном соединении механизмов. 	2,0	+
14.	<ul style="list-style-type: none"> – Синтез рычажных механизмов: – – угол давления в механизмах с низшими парами; – – коэффициент изменения средней скорости ведомого звена; – синтез четырехзвенных механизмов по допускаемым углу давления и коэффициенту изменения средней скорости ведомого звена. 	2,0	+
15.	<ul style="list-style-type: none"> – Уравновешивание сил инерции механизмов: – – статическая и динамическая неуравновешенности ротора; – – теорема об уравновешивании роторов двумя противовесов; – – динамическая балансировка роторов при проектировании; – статистическая и динамическая балансировка изготовленных роторов. 	2,0	+
16.	<ul style="list-style-type: none"> – Уравновешивание сил инерции механизмов: – – определение центра масс механизма; – – статическое уравновешивание механизмов; – – силы инерции различных порядков; – – уравновешивание сил и моментов сил инерции; 	2,0	+

	<ul style="list-style-type: none"> – – уравнивание сил инерции группировкой механизмов; – уравнивание механизмов многоцилиндровых двигателей. 		
	Итого	28	20%

Заочная форма обучения

№ п/п	Краткое содержание лекций	Кол-во часов	Практическая подготовка
1.	<p>Введение. Краткая история науки о механизмах. Основы строения механизмов:</p> <ul style="list-style-type: none"> – – звено, кинематическая пара, кинематическая цепь, механизм, машина; – – классификация кинематических пар; – – структурные группы Л.В.Ассура; – – образование механизмов путем наложения структурных групп; – – виды структурных групп II класса; – порядок структурного анализа механизма. 	1,0	+
2.	<p>Кинематический анализ механизмов:</p> <ul style="list-style-type: none"> – аналитический метод исследования механизмов; – метод кинематических диаграмм; – метод планов скоростей; – задачи силового анализа; – характеристика сил, действующих на звенья механизмов; – силы инерции; – условие статической определимости плоской кинематической цепи. 	1,0	+
3.	<p>Кинетостатический анализ механизмов:</p> <ul style="list-style-type: none"> – задачи силового анализа; – характеристика сил, действующих на звенья механизмов; – силы инерции; – условие статической определимости плоской кинематической цепи 	1,0	+
4.	<p>Кулачковые механизмы:</p> <ul style="list-style-type: none"> – виды кулачковых механизмов и их особенности; – анализ движения кулачковых механизмов при заданном профиле кулачка; – угол давления и его влияние на работу кулачкового механизма; – зависимость между углом давления, кинематическими параметрами толкателя и размерами кулачка 	1,0	+
5.	<p>Механизмы, составленные из зубчатых колес:</p> <ul style="list-style-type: none"> – аналитический способ расчета эпициклических передач; – кинематический расчет планетарных передач; – автомобильный дифференциал; – замкнутые эпициклические передачи. 	0,5	+
6.	<p>Учет трения в механизмах машин:</p> <ul style="list-style-type: none"> – природа и законы трения скольжения; 	1,0	+

	– трение на горизонтальной и наклонной плоскостях; – трение в винтах		
7.	Уравновешивание сил инерции механизмов: – статическая и динамическая неуравновешенности ротора; – теорема об уравновешивании роторов двумя противовесов; – динамическая балансировка роторов при проектировании; – статическая и динамическая балансировка изготовленных роторов.	0,5	+
	Итого	6	10%

4.3. Содержание лабораторных занятий

Лабораторные занятия не предусмотрены учебным планом

4.4. Содержание практических занятий

Очная форма обучения

№ п/п	Наименование практических занятий	Кол-во часов	Практическая подготовка
1	Структурный анализ механизма. Цель – освоить основные понятия ТММ (звено, кинематическая пара, кинематическая цепь и т.д.) Содержание: вычертить в масштабе кинематическую схему механизма, описать движение звеньев, описать кинематические пары, определить по формуле Чебышева степень подвижности механизма, записать формулу строения механизма, указать последовательность построения плана скоростей.	2,0	+
2	План скоростей механизма. Цель – построить план скоростей механизма. Содержание: схема механизма, формула строения, последовательность построения, векторные уравнения, планы скоростей звеньев, структурных групп, механизмов.	2,0	
3	Работа с планом скоростей механизма. Цель – по планам скоростей определить скорость любой точки данного звена, определить и величины угловых скоростей всех звеньев, указать на плане вектор соответствующий каждому из векторов векторного уравнения. Содержание: схема плана скоростей механизма, векторные уравнения, расчетные формулы, вычисления, иллюстрации по схеме.	2,0	+
4	План ускорений механизма. Цель – построить план ускорений. Содержание: схема механизма, план скоростей, векторные уравнения, расчетные формулы, планы ускорений звеньев, структурных групп, механизмов	2,0	+
5	Работа с планом ускорений механизма. Цель – по плану ускорений определить ускорение любой точки данного звена, величину и направление углового	2,0	+

№ п/п	Наименование практических занятий	Кол-во часов	Практическая подготовка
	ускорения каждого из звеньев. Содержание: схема механизма, его планы скоростей и ускорений, векторные уравнения, соответствие векторов на плане ускорения векторным уравнениям, расчетные формулы, вычисление, иллюстрация на схеме.		
6	Силы инерции звеньев. Цель – определение равнодействующей сил инерции точек звеньев. Содержание: схема механизмов, план скоростей и план ускорений, векторные уравнения, расчетные формулы, вычисления, иллюстрация на схеме.	4,0	+
7	Силовой расчет структурной группы. Цель – определение давления во всех кинематических парах структурной группы. Содержание: схема механизма, план скоростей, план ускорений, расчетная схема структурной группы, уравнение равновесия, иллюстрация на схеме.	4,0	+
8	Кулачковые механизмы. Цель – определить минимальные размеры кулачкового механизма заданного типа по углу давления и закону движения толкателя Содержание: построить диаграмму перемещения толкателя от аналога скорости; построить профиль кулачка.	2,0	+
9	Построение профилей зубьев методом огибания. Цель – ознакомиться с методом огибания, подрезом зубьев и его устранением, с элементами эвольвентного зацепления. Содержание: расчет числа зубьев, расчет минимального сдвига рейки, построение фрагмента зубчатого колеса, построение картины зацепления ИПК с зубчатым колесом.	4,0	+
10	Кинематика зубчатых механизмов с неподвижными осями колес. Цель – ознакомиться с кинематической схемой зубчатого механизма и определением его передаточного отношения. Содержание: кинематическая схема, таблица с числами зубьев, расчеты.	2,0	+
11	Балансировка ротора. Цель – ознакомиться с работой балансировочного станка системы Шитикова. Содержание: балансировка ротора методом 3-х пусков, замеры, расчеты, результат.	2,0	+
	Итого	28	30%

Заочная форма обучения

№ п/п	Наименование практических занятий	Кол-во часов	Практическая подготовка
1	План скоростей механизма. Цель – построить план скоростей механизма. Содержание: схема механизма, формула строения, последовательность построения, векторные уравнения, планы скоростей звеньев, структурных групп, механизмов.	2,0	+

№ п/п	Наименование практических занятий	Кол-во часов	Практическая подготовка
2	План ускорений механизма. Цель – построить план ускорений. Содержание: схема механизма, план скоростей, векторные уравнения, расчетные формулы, планы ускорений звеньев, структурных групп, механизма.	2,0	+
3	Силы инерции звеньев. Цель – определение равнодействующей сил инерции точек звеньев. Содержание: схема механизмов, план скоростей и план ускорений, векторные уравнения, расчетные формулы, вычисления, иллюстрация на схеме.	2,0	+
	Итого	6	20%

4.5. Виды и содержание самостоятельной работы обучающихся

4.5.1. Виды самостоятельной работы обучающихся

Виды самостоятельной работы обучающихся	Количество часов		
	по очной форме обучения	по заочной форме обучения	по очно-заочной форме обучения
Подготовка к практическим занятиям	28	50	-
Самостоятельное изучение отдельных тем и вопросов	24	40	-
Выполнение контрольной работы	-	24	-
Подготовка к промежуточной аттестации	9	9	-
Итого	61	123	-

4.5.2. Содержание самостоятельной работы обучающихся

№ п/п	Наименование тем и вопросов	Кол-во часов		
		по очной форме обучения	по заочной форме обучения	по очно-заочной форме обучения
1.	Введение. Краткая история науки о механизмах. Основы строения механизмов	2	16	-
2	Кинематический анализ механизмов с низшими парами.	4	20	-
3.	Кинетостатический анализ механизмов	4	20	-
4.	Основы динамического анализа механизмов.	8	-	-
5.	Кулачковые механизмы	9	16	-
6.	Механизмы, составленные из зубчатых колес	7	16	-
7	Синтез эвольвентного зацепления	9	-	-
8.	Учет сил трения в механизмах машины: трение в поступательных и во вращательных кинематических парах. КПД механизмов при параллельном и последовательном соединениях механизмов.	6	19	-

9	Синтез рычажных механизмов по коэффициенту изменения средней скорости и углу давления.	6	-	-
10.	Уравновешивание сил инерции механизмов. Уравновешивание роторов.	6	16	-
	Итого	61	123	-

5. Учебно-методическое обеспечение самостоятельной работы обучающихся по дисциплине

Учебно-методические разработки имеются в Научной библиотеке ФГБОУ ВО Южно-Уральский ГАУ:

1. Молчанов, В. И. Теория механизмов и машин. Лабораторный практикум : учебное пособие / В. И. Молчанов, Е. П. Шарова. — Орел : ОрелГАУ, 2015. — 83 с. — ISBN 978-5-93382-246-2. — Текст : электронный // Лань : электронно-библиотечная система. — URL: <https://e.lanbook.com/book/71327>

6. Фонд оценочных средств для проведения промежуточной аттестации обучающихся по дисциплине

Для установления соответствия уровня подготовки обучающихся требованиям ФГОС ВО разработан фонд оценочных средств для текущего контроля успеваемости и проведения промежуточной аттестации обучающихся по дисциплине. Фонд оценочных средств представлен в Приложении.

7. Основная и дополнительная учебная литература, необходимая для освоения дисциплины

Основная и дополнительная учебная литература имеется в Научной библиотеке и электронной информационно-образовательной среде ФГБОУ ВО Южно-Уральский ГАУ.

Основная:

1. Евдокимов Ю.И. Теория механизмов и машин [Электронный ресурс] / Ю.И. Евдокимов – Новосибирск: Новосибирский государственный аграрный университет, 2013 – 136 с. - Доступ к 11 полному тексту с сайта ЭБС Университетская библиотека online:

<http://biblioclub.ru/index.php?page=book&id=230467>

2. Капустин А.В. Теория механизмов и машин [Электронный ресурс] / А.В. Капустин; Ю.Д. Нагибин – Йошкар-Ола: ПГТУ, 2014 – 68 с. - Доступ к полному тексту с сайта ЭБС Университетская библиотека online: <http://biblioclub.ru/index.php?page=book&id=277043>.

3. Теория механизмов и машин : учебное пособие / М.А. Мерко, А.В. Колотов, М.В. Меснянкин, А.А. Шаронов ; Сибирский Федеральный университет. – Красноярск : СФУ, 2015. – 248 с. : ил., табл., схем. – Режим доступа: по подписке. – URL: <http://biblioclub.ru/index.php?page=book&id=497728>

4. Капустин, А.В. Теория механизмов и машин : учебное пособие по курсовому проектированию / А.В. Капустин ; Поволжский государственный технологический университет. – Йошкар-Ола : Поволжский государственный технологический университет, 2018. – 76 с. : ил. – Режим доступа: по подписке. – URL: <http://biblioclub.ru/index.php?page=book&id=494309>

5. Чмиль, В. П. Теория механизмов и машин : учебно-методическое пособие / В. П. Чмиль. — 3-е изд., стер. — Санкт-Петербург : Лань, 2021. — 280 с. — ISBN 978-5-8114-1222-8. — Текст : электронный // Лань : электронно-библиотечная система. — URL: <https://e.lanbook.com/book/167378>.

Дополнительная:

1. Лачуга Ю.Ф. Теория механизмов и машин. Кинематика, динамика и расчет [Текст]: учеб. пособие / Ю.Ф. Лачуга, А.Н. Воскресенский, М.Ю. Чернов – М.: КолосС, 2008. – 304 с.

2. Глухов, Б.В. Кулачковые механизмы машин : учебное пособие / Б.В. Глухов. – Москва ; Берлин : Директ-Медиа, 2017. – 196 с. : ил., схем., табл. – Режим доступа: по подписке. – URL: <http://biblioclub.ru/index.php?page=book&id=452810>. – Библиогр. в кн. – ISBN 978-5-4475-8849-6. – DOI 10.23681/452810. – Текст : электронный.

Периодические издания: «Российская сельскохозяйственная наука», «Сельскохозяйственные машины и технологии».

8. Ресурсы информационно-телекоммуникационной сети «Интернет», необходимые для освоения дисциплины

1. Единое окно доступа к учебно-методическим разработкам <https://yoуpray.pф>
2. ЭБС «Лань» <http://e.lanbook.com/>
3. Университетская библиотека ONLINE <http://biblioclub.ru>

9. Методические указания для обучающихся по освоению дисциплины

Учебно-методические разработки имеются в Научной библиотеке и электронной информационно-образовательной среде ФГБОУ ВО Южно-Уральский ГАУ:

1. Теория механизмов и машин : методические рекомендации / составители С. А. Полозов, И. С. Зырин. — пос. Каратаево : КГСХА, 2016. — 25 с. — Текст : электронный // Лань : электронно-библиотечная система. — URL: <https://e.lanbook.com/book/133676>.

10. Информационные технологии, используемые при осуществлении образовательного процесса по дисциплине, включая перечень программного обеспечения и информационных справочных систем

В Научной библиотеке с терминальных станций предоставляется доступ к базам данных:

- Техэксперт (информационно-справочная система ГОСТов);
- My TestXPRo 10.2.

Программное обеспечение: Операционная система специального назначения «Astra Linux Special Edition» с офисной программой LibreOffice, MyTestXPRo 11.0, nanoCAD Электро версия 10.0 локальная, nanoCAD Отопление версия 10.0 локальная, PTC MathCAD Education - University Edition, Мой Офис Стандартный, 1С: Предприятие 8. Комплект для обучения в высших и средних учебных заведениях, Windows 10 Home Single Language 1.0.63.71, APM WinMachine 15, Microsoft Windows PRO 10 Russian Academic OLP 1License NoLevel Legalization GetGenuine, Microsoft OfficeStd 2019 RUS OLP NL Acdmc, КОМПАС 3D v19, КОМПАС 3D v18, КОМПАС 3D v17, 1С: Университет ПРОФ 2.1, 1С: Колледж ПРОФ, Kaspersky Endpoint Security, Microsoft Windows Server CAL 2012 Russian Academic OPEN 1 License User CAL, Microsoft Win Starter 7 Russian Academic Open 1 License No Level Legalization Get Genuine, Microsoft Office 2010 Russian Academic OPEN 1 License NoLevel, Виртуальный учебный стенд «Электромонтаж» (СПО), MOODLE, «Наш Сад» Кристалл (версия 10).

11. Материально-техническая база, необходимая для осуществления образовательного процесса по дисциплине

1. Учебные аудитории для проведения занятий, предусмотренных программой, оснащенные оборудованием и техническими средствами обучения:

1. Учебная аудитория для проведения занятий лекционного и семинарского типов, групповых и индивидуальных консультаций, текущего контроля и промежуточной аттестации № 353.
2. Учебная аудитория для проведения занятий семинарского типа, групповых и индивидуальных консультаций, текущего контроля и промежуточной аттестации № 433.

Помещения для самостоятельной работы обучающихся:

1. Учебная аудитория для проведения занятий лекционного и семинарского типа, курсового проектирования, групповых и индивидуальных консультаций, текущего контроля и промежуточной аттестации; Помещение для самостоятельной работы № 423.
2. Учебная аудитория для проведения занятий семинарского типа, курсового проектирования, групповых и индивидуальных консультаций, текущего контроля и промежуточной аттестации; Помещение для самостоятельной работы № 427.
3. Учебная аудитория для проведения занятий семинарского типа, курсового проектирования, групповых и индивидуальных консультаций, текущего контроля и промежуточной аттестации; Помещение для самостоятельной работы ауд. № 149.

Перечень основного учебно-лабораторного оборудования

1. Станок ТММ-47М (модели зацеплений)
2. Установка ТММ-46/3
3. Установка ТММ-35/А
4. Станок ТММ-1А
5. Станок ТММ-1К
6. Станок ТММ-31А

ФОНД ОЦЕНОЧНЫХ СРЕДСТВ

для текущего контроля успеваемости и проведения промежуточной аттестации
обучающихся

СОДЕРЖАНИЕ

1.	Компетенции и их индикаторы, формируемые в процессе освоения дисциплины	19
2.	Показатели, критерии и шкала оценивания индикаторов достижения сформированности компетенций	19
3.	Типовые контрольные задания и (или) иные материалы, необходимые для оценки знаний, умений, навыков и (или) опыта деятельности, характеризующих сформированность компетенций в процессе освоения дисциплины	20
4.	Методические материалы, определяющие процедуры оценивания знаний, умений, навыков и (или) опыта деятельности, характеризующих сформированность компетенций	21
4.1.	Оценочные средства для проведения текущего контроля успеваемости в процессе практической подготовки	21
4.1.1.	Оценивание отчета по лабораторной работе	21
4.1.2.	Тестирование	22
4.1.3.	Контрольная работа	24
4.2.	Процедуры и оценочные средства для проведения промежуточной аттестации	24
4.2.1.	Экзамен	24

1. Компетенции и их индикаторы, формируемые в процессе освоения дисциплины

ОПК-1. Способен решать типовые задачи профессиональной деятельности на основе знаний основных законов математических и естественных наук с применением информационно-коммуникационных технологий

Код и наименование индикатора достижения компетенции	Формируемые ЗУН			Наименование оценочных средств	
	знания	умения	навыки	Текущая аттестация	Промежуточная аттестация
ИД-1 _{ОПК-1} Использует основные законы естественнонаучных дисциплин для решения стандартных задач в соответствии с направленностью профессиональной деятельности	Обучающийся должен знать: основы строения механизмов, методы кинематического и динамического анализа, способы статистической и динамической балансировки роторов и механизмов, методы ограничения неравномерности хода машин, методы кинематического анализа кулачковых механизмов (Б1.О.28-3.1)	Обучающийся должен уметь: производить структурный, кинематический и динамический анализ механизма, определять момент инерции маховых масс и среднюю мощность двигателя для привода механизма, произвести анализ и проектирование кулачкового механизма (Б1.О.28-У.1)	Обучающийся должен владеть: основными методами анализа механизмов (Б1.О.28-Н.1)	1. Опрос на практическом занятии 2. Тестирование	1. Экзамен

2. Показатели, критерии и шкала оценивания сформированности компетенций

ИД-1_{ОПК-1} Использует основные законы естественнонаучных дисциплин для решения стандартных задач в соответствии с направленностью профессиональной деятельности

Показатели оценивания (формируемые ЗУН)	Критерии и шкала оценивания результатов обучения по дисциплине			
	Недостаточный уровень	Достаточный уровень	Средний уровень	Высокий уровень
Б1.О.28-3.1	Обучающийся не знает основы строения механизмов, методы кинематического и динамического анализа, способы статистической и динамической балансировки роторов и механизмов,	Обучающийся слабо знает основы строения механизмов, методы кинематического и динамического анализа, способы статистической и динамической балансировки роторов и механизмов,	Обучающийся с незначительными ошибками и отдельными пробелами знает основы строения механизмов, методы кинематического и динамического анализа, способы ста-	Обучающийся с требуемой степенью полноты и точности знает основы строения механизмов, методы кинематического и динамического анализа, способы стати-

	торов и механизмов, методы ограничения неравномерности хода машин, кинематического анализа кулачковых механизмов	методы ограничения неравномерности хода машин, кинематического анализа кулачковых механизмов	статической и динамической балансировки роторов и механизмов, методы ограничения неравномерности хода машин, кинематического анализа кулачковых механизмов	статической и динамической балансировки роторов и механизмов, методы ограничения неравномерности хода машин, кинематического анализа кулачковых механизмов
Б1.О.28-У.1	Обучающийся не умеет производить структурный, кинематический и динамический анализ механизма, определять момент инерции маховых масс и среднюю мощность двигателя для привода механизма, произвести анализ и проектирование кулачкового механизма	Обучающийся слабо умеет производить структурный, кинематический и динамический анализ механизма, определять момент инерции маховых масс и среднюю мощность двигателя для привода механизма, произвести анализ и проектирование кулачкового механизма	Обучающийся с незначительными ошибками и отдельными пробелами умеет производить структурный, кинематический и динамический анализ механизма, определять момент инерции маховых масс и среднюю мощность двигателя для привода механизма, произвести анализ и проектирование кулачкового механизма	Обучающийся умеет производить структурный, кинематический и динамический анализ механизма, определять момент инерции маховых масс и среднюю мощность двигателя для привода механизма, произвести анализ и проектирование кулачкового механизма
Б1.О.28-Н.1	Обучающийся не владеет основными методами анализа механизмов	Обучающийся слабо владеет основными методами анализа механизмов	Обучающийся с небольшими затруднениями владеет основными методами анализа механизмов	Обучающийся свободно владеет основными методами анализа механизмов

3. Типовые контрольные задания и (или) иные материалы, необходимые для оценки знаний, умений, навыков и (или) опыта деятельности, характеризующих сформированность компетенций в процессе освоения дисциплины

Типовые контрольные задания и материалы, необходимые для оценки знаний, умений и навыков, содержатся в учебно-методических разработках, приведенных ниже.

Курсовое проектирование по теории механизмов и машин : учебно-методическое пособие / В. В. Жога, И. А. Несмиянов, Н. С. Воробьева [и др.]. — Волгоград : Волгоградский ГАУ, 2019. — 80 с. — Текст : электронный // Лань : электронно-библиотечная система. — URL: <https://e.lanbook.com/book/139242> (дата обращения: 26.05.2020). — Режим доступа: для авториз. пользователей.

4. Методические материалы, определяющие процедуры оценивания знаний, умений, навыков и (или) опыта деятельности, характеризующих сформированности компетенций

В данном разделе методические материалы, определяющие процедуры оценивания знаний, умений, навыков и (или) опыта деятельности, по дисциплине «Теория машин и механизмов», приведены применительно к каждому из используемых видов текущего контроля успеваемости и промежуточной аттестации обучающихся.

4.1. Оценочные средства для проведения текущего контроля успеваемости в процессе практической подготовки

4.1.1. Опрос на практическом занятии

Ответ на практическом занятии используется для оценки качества освоения обучающимся основной профессиональной образовательной программы по отдельным вопросам и/или темам дисциплины. Темы и планы занятий заранее сообщаются обучающимся. Ответ оценивается оценкой «отлично», «хорошо», «удовлетворительно» или «неудовлетворительно».

№	Оценочные средства	Код и наименование индикатора компетенции
	Типовые контрольные задания и (или) иные материалы, необходимые для оценки знаний, умений, навыков и (или) опыта деятельности, характеризующих сформированность компетенций в процессе освоения дисциплины	
1.	1. В чем заключается основная суть структурного анализа механизма? 2. Из чего состоит кинематический анализ механизма?	ИД-1 _{ОПК-1} Использует основные законы естественнонаучных дисциплин для решения стандартных задач в соответствии с направленностью профессиональной деятельности

Критерии оценивания ответа (табл.) доводятся до сведения обучающихся в начале занятий. Оценка объявляется обучающемуся непосредственно после ответа.

Шкала	Критерии оценивания
Оценка 5 (отлично)	<ul style="list-style-type: none"> - обучающийся полно усвоил учебный материал; - показывает знание основных понятий темы, грамотно пользуется терминологией; - проявляет умение анализировать и обобщать информацию, навыки связного описания явлений и процессов; - демонстрирует умение излагать учебный материал в определенной логической последовательности; - показывает умение иллюстрировать теоретические положения конкретными примерами; - демонстрирует сформированность и устойчивость знаний, умений и навыков; - могут быть допущены одна–две неточности при освещении второстепенных вопросов.
Оценка 4 (хорошо)	<p>ответ удовлетворяет в основном требованиям на оценку «5», но при этом имеет место один из недостатков:</p> <ul style="list-style-type: none"> - в усвоении учебного материала допущены небольшие пробелы, не искажившие содержание ответа; - в изложении материала допущены незначительные неточности.

Оценка 3 (удовлетворительно)	<ul style="list-style-type: none"> - неполно или непоследовательно раскрыто содержание материала, но показано общее понимание вопроса и продемонстрированы умения, достаточные для дальнейшего усвоения материала; - имелись затруднения или допущены ошибки в определении понятий, использовании терминологии, описании явлений и процессов, исправленные после наводящих вопросов; - выявлена недостаточная сформированность знаний, умений и навыков, студент не может применить теорию в новой ситуации.
Оценка 2 (неудовлетворительно)	<ul style="list-style-type: none"> - не раскрыто основное содержание учебного материала; - обнаружено незнание или непонимание большей или наиболее важной части учебного материала; - допущены ошибки в определении понятий, при использовании терминологии, в описании явлений и процессов, решении задач, которые не исправлены после нескольких наводящих вопросов; - не сформированы компетенции, отсутствуют соответствующие знания, умения и навыки.

4.1.2. Тестирование

Тестирование используется для оценки качества освоения обучающимся основной профессиональной образовательной программы по отдельным темам или разделам дисциплины. Тест представляет собой комплекс стандартизированных заданий, позволяющий упростить процедуру измерения знаний и умений обучающихся. Обучающимся выдаются тестовые задания с формулировкой вопросов и предложением выбрать один правильный ответ из нескольких вариантов ответов.

№	Оценочные средства	Код и наименование индикатора компетенции
	Типовые контрольные задания и (или) иные материалы, необходимые для оценки знаний, умений, навыков и (или) опыта деятельности, характеризующих сформированность компетенций в процессе освоения дисциплины	
11.	<p>1. Для приведения в действие механизма движение сообщается.....звену.</p> <p>1) неподвижному 2) начальному 3) подвижному 4) входному</p> <p>2. Звено механизма, совершающее полный оборот вращательного движения, называется....</p> <p>1) ползуном 2) кривошипом 3) коромыслом 4) шатуном</p> <p>3. Звено механизма, совершающее поступательное движение, называется....</p> <p>1) коромыслом 2) кривошипом 3) ползуном 4) шатуном</p> <p>4. Механизм, все подвижные точки которого описывают траектории, лежащие в одной плоскости, называется....</p> <p>1) плоским 2) пространственным 3) линейным</p>	<p>ИД-1_{ОПК-1}</p> <p>Использует основные законы естественнонаучных дисциплин для решения стандартных задач в соответствии с направленностью профессиональной деятельности</p>

<p>4) симметричным</p> <p>5. Звенья высшей кинематической пары соприкасаются...</p> <p>1) по линии и в точке</p> <p>2) по поверхности</p> <p>3) только в точке</p> <p>4) только по линии</p> <p>6. Звенья низшей кинематической пары соприкасаются...</p> <p>1) в точке</p> <p>2) по поверхности</p> <p>3) по линии</p> <p>4) по касательной</p> <p>7. Звено механизма, совершающее колебательное движение, называется....</p> <p>1) коромыслом</p> <p>2) кривошипом</p> <p>3) ползуном</p> <p>4) шатуном</p> <p>8. Кинематическая пара механизма, создающая одну связь –</p> <p>1) одноподвижная</p> <p>2) пятиподвижная</p> <p>3) двухподвижная</p> <p>4) трехподвижная</p> <p>9. Кинематическая пара – это подвижное соединение ...звеньев.</p> <p>1) четырех</p> <p>2) трех</p> <p>3) двух</p> <p>4) пяти</p> <p>10) Кинематическая пара механизма, создающая четыре связи,</p> <p>1) четырёхподвижная</p> <p>2) одноподвижная</p> <p>3) двухподвижная</p> <p>4) трехподвижная</p>	
--	--

По результатам теста обучающемуся выставляется оценка «отлично», «хорошо», «удовлетворительно» или «неудовлетворительно».

Критерии оценивания ответа (табл.) доводятся до сведения обучающихся до начала тестирования. Результат тестирования объявляется обучающемуся непосредственно после его сдачи.

Шкала	Критерии оценивания (% правильных ответов)
Оценка 5 (отлично)	80-100
Оценка 4 (хорошо)	70-79
Оценка 3 (удовлетворительно)	50-69
Оценка 2 (неудовлетворительно)	менее 50

4.1.3. Контрольная работа

Контрольная работа используется для оценки качества освоения студентом образовательной программы по темам или разделам дисциплины.

Контрольная работа состоит из графической и теоретической частей. Задание по контрольной работе выдается на установочной лекции, где студенты знакомятся с задачами и содержанием дисциплины, получают список рекомендуемой литературы.

Письменное выполнение контрольной работы не должно превышать объем ученической тетради или 12...15 страниц машинописного текста формата А4. Графическая часть выполняется на листе ватмана формата А2.

Контрольная работа должна быть представлена на проверку до начала экзаменационной сессии. Критерии оценки контрольной работы студента (табл.) доводятся до сведения студентов на установочной лекции. По результатам проверки контрольной работы студенту выставляется оценка «зачтено», «не зачтено». Результат проверки контрольной работы объявляется студенту непосредственно после ее проверки преподавателем.

Шкала	Критерии оценивания
Оценка «зачтено»	- работа выполнена полностью; - умение логично и грамотно применять математические методы и методы теоретической механики при решении контрольной работы; - в решении нет ошибок (возможна одна или две неточности, описка, не являющаяся следствием незнания или непонимания учебного материала).
Оценка «не зачтено»	- работа выполнена не в полном объеме; - допущены существенные ошибки, показывающие, что студент не владеет необходимыми теоретическими знаниями; не умеет применять математические методы и методы теоретической механики при решении контрольной работы.

4.2. Процедуры и оценочные средства для проведения промежуточной аттестации

4.2.1. Экзамен

Экзамен является формой оценки качества освоения обучающимся основной профессиональной образовательной программы по разделам дисциплины. По результатам экзамена обучающемуся выставляется оценка «отлично», «хорошо», «удовлетворительно» или «неудовлетворительно».

Экзамен по дисциплине проводится в соответствии с расписанием промежуточной аттестации, в котором указывается время его проведения, номер аудитории, место проведения консультации. Утвержденное расписание размещается на информационных стендах, а также на официальном сайте Университета.

Уровень требований для промежуточной аттестации обучающихся устанавливается рабочей программой дисциплины и доводится до сведения обучающихся в начале семестра.

Экзамены принимаются, как правило, лекторами. С разрешения заведующего кафедрой на экзамене может присутствовать преподаватель кафедры, привлеченный для помощи в приеме экзамена. В случае отсутствия ведущего преподавателя экзамен принимается преподавателем, назначенным распоряжением заведующего кафедрой.

Присутствие на экзамене преподавателей с других кафедр без соответствующего распоряжения ректора, проректора по учебной, воспитательной работе и молодежной политике, заместителя директора Института по учебной работе не допускается.

Для проведения экзамена ведущий преподаватель накануне получает в секретариате директората зачетно-экзаменационную ведомость, которая возвращается в секретариат после окончания мероприятия в день проведения экзамена или утром следующего дня.

Экзамены проводятся по билетам в устном или письменном виде, либо в виде тестирования. Экзаменационные билеты составляются по установленной форме в соответствии с утвержденными кафедрой экзаменационными вопросами и утверждаются заведующим кафедрой ежегодно. В билете содержится 2 теоретических вопроса.

Экзаменатору предоставляется право задавать вопросы сверх билета, а также помимо теоретических вопросов давать для решения задачи и примеры, не выходящие за рамки пройденного материала по изучаемой дисциплине.

Знания, умения и навыки обучающихся определяются оценками «отлично», «хорошо», «удовлетворительно», «неудовлетворительно» и выставляются в зачетно-экзаменационную ведомость обучающегося в день экзамена.

При проведении устного экзамена в аудитории не должно находиться более 6 обучающихся на одного преподавателя.

При проведении устного экзамена обучающийся выбирает экзаменационный билет в случайном порядке, затем называет фамилию, имя, отчество и номер экзаменационного билета.

Во время экзамена обучающиеся могут пользоваться с разрешения экзаменатора программой дисциплины, справочной и нормативной литературой, другими пособиями и техническими средствами.

Время подготовки ответа при сдаче экзамена в устной форме должно составлять не менее 40 минут (по желанию обучающегося ответ может быть досрочным). Время ответа – не более 15 минут.

Обучающийся, испытывающий затруднения при подготовке к ответу по выбранному им билету, имеет право на выбор второго билета с соответствующим продлением времени на подготовку. При окончательном оценивании ответа оценка снижается на один балл. Выдача третьего билета не разрешается.

Если обучающийся явился на экзамен, и, взяв билет, отказался от прохождения аттестации в связи с неподготовленностью, то в ведомости ему выставляется оценка «неудовлетворительно».

Нарушение дисциплины, списывание, использование обучающимися неразрешенных печатных и рукописных материалов, мобильных телефонов, коммуникаторов, планшетных компьютеров, ноутбуков и других видов личной коммуникационной и компьютерной техники во время аттестационных испытаний запрещено. В случае нарушения этого требования преподаватель обязан удалить обучающегося из аудитории и проставить ему в ведомости оценку «неудовлетворительно».

Выставление оценок, полученных при подведении результатов промежуточной аттестации, в зачетно-экзаменационную ведомость проводится в присутствии самого обучающегося. Преподаватели несут персональную ответственность за своевременность и точность внесения записей о результатах промежуточной аттестации в зачетно-экзаменационную ведомость.

Неявка на экзамен отмечается в зачетно-экзаменационной ведомости словами «не явился».

Для обучающихся, которые не смогли сдать экзамен в установленные сроки, Университет устанавливает период ликвидации задолженности. В этот период преподаватели, принимавшие экзамен, должны установить не менее 2-х дней, когда они будут принимать задолженности. Информация о ликвидации задолженности отмечается в экзаменационном листе.

Обучающимся, показавшим отличные и хорошие знания в течение семестра в ходе постоянного текущего контроля успеваемости, может быть проставлена экзаменационная оценка досрочно, т.е. без сдачи экзамена. Оценка выставляется в экзаменационный лист или в зачетно-экзаменационную ведомость.

Инвалиды и лица с ограниченными возможностями здоровья могут сдавать экзамены в межсессионный период в сроки, установленные индивидуальным учебным планом. Инвалиды и лица с ограниченными возможностями здоровья, имеющие нарушения опорно-двигательного аппарата, допускаются на аттестационные испытания в сопровождении ассистентов-сопровождающих.

Процедура проведения промежуточной аттестации для особых случаев изложена в «Положении о текущем контроле успеваемости и промежуточной аттестации обучающихся по ОПОП бакалавриата, специалитета и магистратуры» ФГБОУ ВО Южно-Уральский ГАУ.

№	Оценочные средства	Код и наименование индикатора компетенции
	Типовые контрольные задания и (или) иные материалы, необходимые для оценки знаний, умений, навыков и (или) опыта деятельности, характеризующих сформированность компетенций в процессе освоения дисциплины	
1	<p style="text-align: center;">3 семестр</p> <ol style="list-style-type: none"> 1. Звено, кинематическая пара, кинематическая цепь, механизм. 2. Назвать все звенья и кинематические пары механизма, определить род, указанной кинематической пары. 3. Формула Чебышева П. Л. 4. Структурная группа, виды структурных групп. 5. Формула строения механизма, её применение. 6. Передаточное отношение двух зацепляющихся колес и многозвенного зубчатого механизма с неподвижными осями колес. 7. Эпициклические зубчатые механизмы. Передаточное отношение при условно неподвижном водиле. 8. Передаточное отношение планетарного зубчатого механизма. 9. Применение эпициклических передач. Кинематика автомобильного дифференциала. 10. Методы изготовления зубчатых колес и их сравнительная характеристика. 11. Аналитическое исследование кинематики кривошипно-ползунного механизма. 12. Уравновешивание сил инерции масс кривошипно-ползунного механизма. 13. Кулачковые механизмы, назначение, виды, классификация. 14. Угол давления в кулачковом механизме. Влияние угла давления на работу кулачкового механизма. 15. Зависимость между углом давления, кинематическими параметрами толкателя и размерами кулачка. 16. Определение минимального радиуса кулачка. 17. Геометрический синтез профиля кулачка по заданному закону движения толкателя и минимальному радиусу профиля кулачка. 18. Фазы движения толкателя. Кинематический анализ кулачкового механизма. 19. Теорема об уравновешивании ротора двумя противовесами. 20. Статическая и динамическая неуравновешенность ротора. Порядок расчёта противовесов для уравновешивания. 21. Балансировка ротора. Порядок проведения. Расчёт дисбалансов и углов установки противовесов. 22. Трение скольжения, коэффициент трения, угол трения, конус трения. 	<p style="text-align: center;">ИД-1_{ОПК-1}</p> <p>Использует основные законы естественнонаучных дисциплин для решения стандартных задач в соответствии с направленностью профессиональной деятельности</p>

23. Трение на наклонной плоскости. Самоторможение. Коэффициент полезного действия.
24. Универсальный шарнир. Конструкция, кинематические свойства. Применение сдвоенного универсального шарнира.
25. Планы скоростей и ускорений механизма шарнирного четырёхзвенника.
26. Планы скоростей и ускорений кривошипно-ползунного механизма.
27. Силы инерции звена, совершающего вращательное движение.
28. Силы инерции звена, совершающего плоскопараллельное движение.
29. В какой последовательности и почему выполняется силовой анализ. Цели силового анализа.
30. Сформулировать принцип Даламбера для системы материальных точек.
31. Что называется системой материальных точек? Что называется связями и реакциями связей? Какие связи называются идеальными? Какие силы называются активными?
32. Сформулировать принцип возможных перемещений для системы с идеальными связями. Как быть, если связи не идеальны?
33. Применение метода Н.Е. Жуковского к силовому расчёту механизма.
34. Каков физический смысл момента силы относительно полюса плана скоростей на рычаге Жуковского Н. Е? Обоснование рычага Жуковского Н. Е.
35. Коэффициент полезного действия для группы механизмов: а) при их последовательном соединении; б) при их параллельном соединении.
36. Что представляет собой кулачковый механизм? Некоторые типы. Основное достоинство. 37. Задание на синтез кулачкового механизма.
38. Что называется углом давления? Показать его на схеме.
39. Как влияет угол давления на работу кулачкового механизма?
40. Что такое минимальный радиус кулачка и что такое минимальный радиус кривизны профиля? Как обосновать формулы для расчёта радиуса ролика?
41. Что называется аналогом скорости? Его связь со скоростью.
42. Как построить зависимость аналога скорости от перемещения? Какова особенность этой зависимости при определении минимального радиуса кулачка?
43. Как определить угол давления в заданном положении кулачкового механизма?

Шкала и критерии оценивания ответа обучающегося представлены в таблице

Шкала	Критерии оценивания
Оценка 5 (отлично)	- обучающийся полно усвоил учебный материал; - показывает знание основных понятий дисциплины, грамотно пользуется терминологией; - проявляет умение анализировать и обобщать информацию, навыки связного описания явлений и процессов; - демонстрирует умение излагать материал в определенной логической последовательности; - показывает умение иллюстрировать теоретические положения конкретными примерами; - демонстрирует сформированность и устойчивость знаний, умений и навыков; - могут быть допущены одна–две неточности при освещении второстепенных вопросов
Оценка 4 (хорошо)	- ответ удовлетворяет в основном требованиям на оценку «5», но при этом имеет место один из недостатков: - в усвоении учебного материала допущены пробелы, не искажившие содержание ответа; - в изложении материала допущены незначительные неточности
Оценка 3 (удовлетворительно)	- знание основного программного материала в минимальном объеме, погрешности непринципиального характера в ответе на экзамене: неполно или непоследовательно раскрыто содержание материала, но показано общее понимание вопросов; - имелись затруднения или допущены ошибки в определении понятий, использовании терминологии, описании явлений и процессов, исправленные после наводящих вопросов; - выявлена недостаточная сформированность знаний, умений и навыков, обучающийся не может применить теорию в новой ситуации
Оценка 2 (неудовлетворительно)	- пробелы в знаниях основного программного материала, принципиальные ошибки при ответе на вопросы; - обнаружено незнание или непонимание большей или наиболее важной части учебного материала; - допущены ошибки в определении понятий, при использовании терминологии, в описании явлений и процессов, которые не исправлены после нескольких наводящих вопросов; - не сформированы компетенции, отсутствуют соответствующие знания, умения и навыки.

